

대분류

로봇

분류

로봇/자동화기계 관련 기술

응용분야

이동로봇

기술개요

창고 및 공장 내에서 물품을 적재하고 경로에 따라 물품을 이송하는 차량을 제공하는 기술

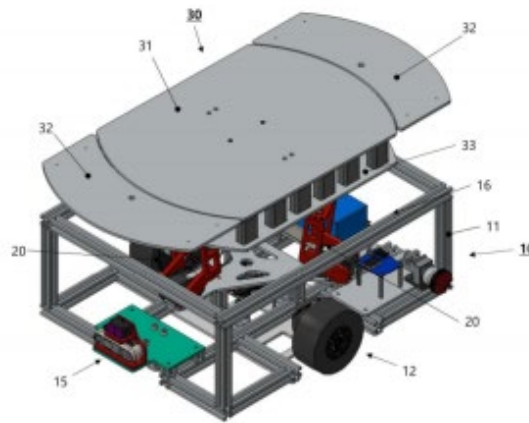
기술 경쟁력 및 특징

기존 기술 문제점

- 부피가 큰 물품을 적재하기 위해서는 넓은 면적의 트레이가 필요하지만, 운송차량이 물류창고나 제조공장의 통로를 따라 이동할때 주변 구조물과 충돌할 수 있기 때문에 트레이를 가급적 작게 구성해야하는 문제점이 있음

본 기술의 특징

- 물품을 적재하는 트레이의 적재면이 필요에 따라 축소 및 연장이 가능함
- 주 트레이의 전환과 보조 트레이의 전환이 하나의 회전 구동 요소에 의해 이루어질 수 있어 장치의 구성이 간단하고 저렴해짐
- 본체에 카메라 및 주변 환경을 인식하기 위한 센싱 모듈이 마련 되어, 물품의 이송경로를 탐색하고 주변의 설비와 충돌 없이 주행을 할 수 있음



<물품 운송 차량>

적용분야

- 스마트팩토리
- 물품 이동이 필요한 공장 및 창고

TRL 단계

1	2	3	4	5	6	7	8	9
기초연구 단계		실험 단계		시작품 단계		실용화 단계		사업화